

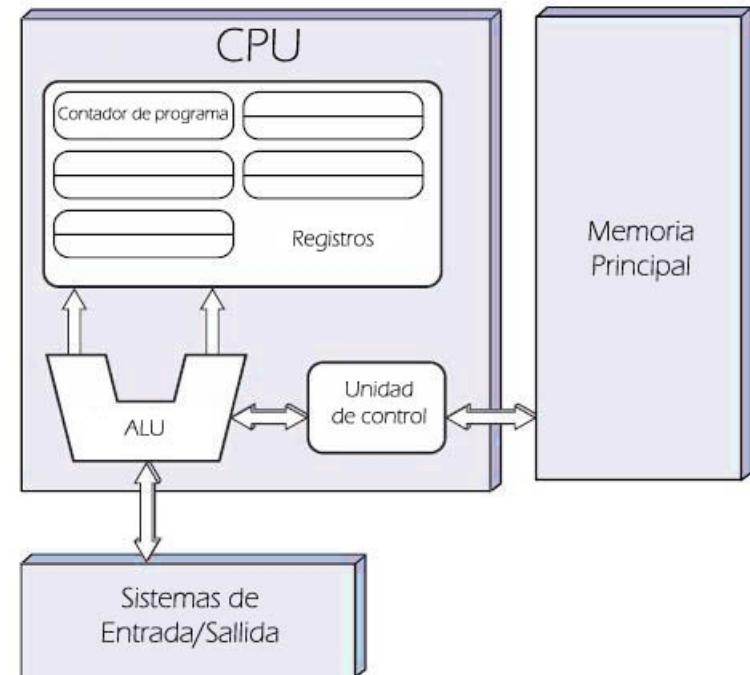
FONAMENTS D'ORDINADORS

TEMA 5: IA32

Manel Guerrero

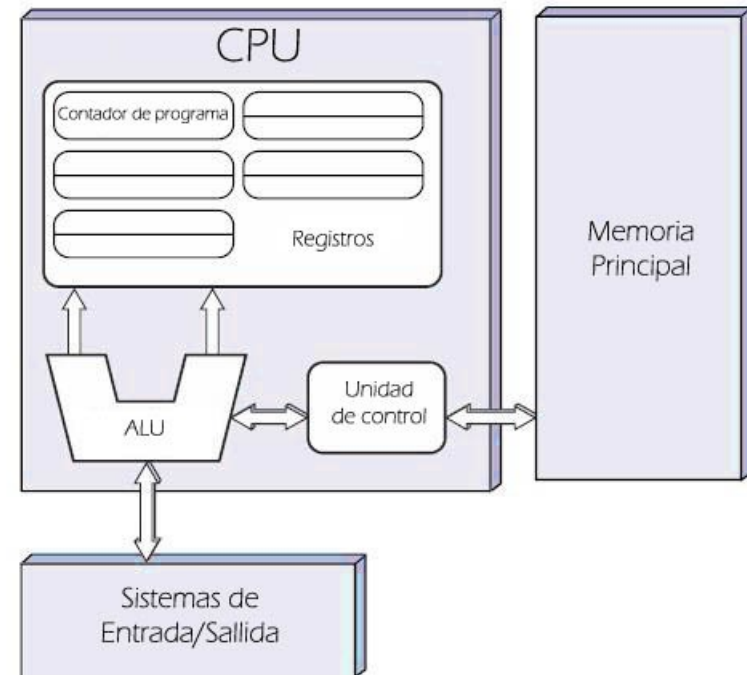
[H1] Arquitectura Von Neumann

- La majoria dels ordinadors segueixen l'estructura de Von Neumann (circa 1950): Processador, memòria i E/S connectats per un bus.
- La memòria és una matriu de bits de 'N' files i 'm' columnes.
- El bus es té tres parts:
 - dades (m bits (o $2m$, o $4m$, ...))
 - adreces (n bits, $n = \log_2(N)$)
 - control (1 bit).



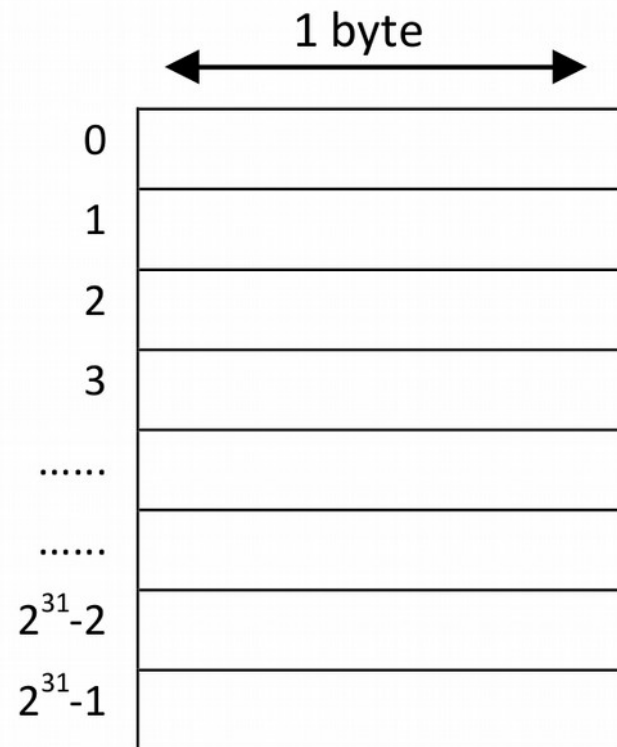
Unitat Central de Procés (CPU)

- Unitat Aritmètic Lògica (ALU): És com una mini calculadora que fa operacions aritmètiques i de lògica booleana.
- Unitat de Control (CU): interpreta les instruccions i genera els senyals de control necessaris per executar-les.
- Registres: Són com variables del processador. Llegir o escriure d'un registre és molt més ràpid que llegir o escriure a la memòria.



La memòria del IA32

- El IA32 (Intel 386 i posteriors) té la memòria organitzada en N paraules de 8 bits (1 byte). Cadascun d'aquests bytes s'adreça del 0 al N-1.
- Al ser una arquitectura de 32 bits, la mida del bus de dades/adreces i dels registres és de 32 bits.
- Quan llegeix o escriu sempre són 4 bytes en adreces múltiples de 4.
- Al tenir un bus d'adreces de 32 bits, podem adreçar 4Gigabytes (2^{32} bytes).



Modelo plano de memoria

Les dades a la memòria

- Les instruccions dels programes i les dades amb les que treballen es guarden a memòria.
- Les dades:
 - Naturals (enters positius): en binari pur.
 - Caràcters: en ASCII
 - Enters amb signe: en Complement a 2 (complement a 1 + 1)

n	bin		n	Ca1		n	Ca2
0	000		3	011		3	011
1	001		2	010		2	010
2	010		1	001		1	001
3	011		0	000		0	000
4	100		-0	111		-1	111
5	101		-1	110		-2	110
6	110		-2	101		-3	101
7	111		-3	100		-4	100

Complement a 2

- Els positius es guarden en binari pur i els negatius en Ca2.
- $Ca2 = Ca1 + 1$
- Conversió ràpida per humans: #1: començant per la dreta copiar el número original fins el primer 1 (primer 1 inclòs). #2: Després, es neguen (complementen) els dígit restants (es a dir, substituïm 0 per 1 i viceversa).

- Ex: 92 -> -92
- #1 01011100 -> ??????100
- #2 01011100 -> 10100100

- El Complement a 2 és molt pràctic per als ordinadors per que el bit de més pes determina el signe i podem sumar números sense pensar si són amb signe o sense i funciona.
- A més per restar A-B podem fer $A+Ca2(B)$.
- Exemple de suma:

```
(181) 1 0 1 1 0 1 0 1 (-75)
( 59) 0 0 1 1 1 0 1 1 (+59)
+---- ------+----
(240) 1 1 1 1 0 0 0 0 (-16)
```

Els programes a la memòria

- Els programes són seqüències d'instruccions.
- Les instruccions dels programes es codifiquen com una seqüència de bytes a memòria. Cada instrucció té:
 - Codi d'Operació.
 - Operador Font #1
 - Operador Font #2
 - Operador Destí
- Alguns operadors poden ser implícits. Exemple:
 - C: `EAX = EAX + 2;`
 - ASM: `ADDL $2, %EAX`
 - CM: `0x 83 C0 02`
 - CO: `83 (ADDL); OF1: 02; OF2: C0 (%EAX); OD: C0.`
- Per cada operand es diu el mode d'adreçament (si és un està en un registre, o en memòria, o si donem el valor directament) i el valor.

Execució d'un programa

- El S.O. carrega el programa a memòria.
 - El registre %eip guarda el valor de la primera instrucció a executar.
 - La CPU va executant les instruccions en ordre seqüencial
 - %eip sempre guarda el valor de la següent instrucció a executar.
 - Existeixen instruccions que poden trencar l'execució seqüencial: salts i crides a subrutines).
 - El programa acaba amb una instrucció especial que retornen el control al S.O.
- Per cada instrucció la CPU fa:
 - Fetch: Anar a buscar a memòria la instrucció a executar.
 - Descodificació: Determinar el tipus d'operació a realitzar i on es troben els operands.
 - Obtenir operands font.
 - Execució.
 - Escriure el resultat a l'operand destí.
 - Incremento %eip.
 - En anglès: “fetch, decode, execute, and store”.

Registres

%EAX _{0..31}		%AH _{8..15}	%AL _{0..7}	%AX _{0..15}	
%EBX _{0..31}		%BH _{8..15}	%BL _{0..7}	%BX _{0..15}	
%ECX _{0..31}		%CH _{8..15}	%CL _{0..7}	%CX _{0..15}	
%EDX _{0..31}		%DH _{8..15}	%DL _{0..7}	%DX _{0..15}	
%EBP _{0..31}					%BP _{0..15}
%ESP _{0..31}					%SP _{0..15}
%ESI _{0..31}					%SI _{0..15}
%EDI _{0..31}					%DI _{0..15}
%EFLAGS _{0..31}					%FLAGS _{0..15}
%EIP _{0..31}					%IP _{0..15}

Flags

- 0. CF : Carry Flag. 1 si l'última operació aritmètica ha tingut un 'carry' (suma) o un 'borrow' (resta) més enllà de l'últim bit. Considerant que era una operació sense signe.
- 6. ZF : Zero Flag. 1 si el resultat de l'última operació es 0.
- 7. SF : Sign Flag. 1 si el resultat de l'última operació es un número negatiu.
- 11. OF : Overflow Flag. 1 si el valor resultant de l'última operació és massa gran per caber en un registre en el cas de que fos una operació amb signe.

Instruction Pointer (IP)

- Conté l'adreça de la propera instrucció a executar, a no ser que es faci un salt o una crida a una funció.

Carry vs Overflow

CF	ss	bits	as OF
	13	1101	-3
	+ 5	+0101	+ 5
---	-----	----	----
1	18 != 2	<u>1</u> 0010	2 = 2 0

CF	ss	bits	as OF
	11	1011	-5
	+ 9	+1001	+ -7
---	-----	----	----
1	20 != 4	<u>1</u> 0100	4 != -12 1

CF	ss	bits	as OF
	5	0101	5
	- 2	-0010	- 2
---	-----	----	----

0	3 = 3	<u>0</u> 0011	3 = 3 0
---	-------	---------------	---------

CF	ss	bits	as OF
	6	0110	6
	-15	-1111	--1
---	-----	----	----

1	<u>-9</u> != 7	<u>1</u> 0111	7 = 7 0
---	----------------	---------------	---------

Carry vs Overflow 2

- Una altra manera d'entendre Overflow:
 - El bit més alt d'un número negatiu és 1. El bit més alt d'un número positiu és 0.
 - Overflow quan: pos + pos = neg OR neg + neg = pos
 - Podem deduir què en la resta tindrem Overflow quan: pos - neg = neg OR neg - pos = pos
- Feu l'exercici 1.

Tipus de dades i endianisme

- Tipus de dades en IA32:

	@	Val	
- Byte: 8 bits. (b)	0	0x34	
- Word: 16 bits. (w)	1	0xAF	b a @1: 0xAF
- Long: 32 bits. (l)	2	0x00	w a @2: 0xFF00
- Posicions de memòria. (l)	3	0xFF	
- Com es guarden en una memòria lineal?

- Format little endian: byte de major pes a la posició més alta de memòria (intel, alpha)	4	0x00	l a @4:
	5	0x01	0x03020100
- Format big endian: byte de major pes a la posició més baixa de memòria (IBM, Sun)	6	0x02	
	7	0x03	

Alineació

- Alineació: Com que degut a l'arquitectura el bus de dades de 32 bits només pot accedir a adreces múltiples de 4, per eficiència, alinearem els words en adreces múltiples de 2 i els longs en adreces múltiples de 4. Si no ho fem així accedir a aquestes variables requerirà dos accessos a memòria.

@	Val	
0	0x34	l o w a @0:OK
1	0xAF	l a @1: 2 accessos
2	0x00	w a @2: OK
3	0xFF	w a @3: 2 accessos

4	0x00	l o w a @4: OK
5	0x01	l a @5: 2 accessos
6	0x02	w a @6: OK
7	0x03	

Modes d'adreçament

- Per indicar on està un operador d'una instrucció.
- 1. Immediat: \$<valor>
 - Trampa: l'operador de destí no pot ser immediat.
- 2. Registre: %<reg>
 - Ex: Assignar un 0 al registre eax:
 - `movl $0, %eax`

La instrucció mov:

```
movl %eax, %ebx
```

```
[ %ebx = %eax ]
```

```
movw $1000, %bx
```

```
[ %bx = 1000 ]
```

```
movb $'A', %al
```

```
[ %al = 'A' (=67) ]
```

Modes d'adreçament 2

- 3.a. Memòria, Normal
 - (`<reg>`) = val en `@<reg>`
 - Ex: `movl (%ecx), %eax`
 - `[eax = *ecx]`
- 3.b. Memòria, Base + Desplaçament
 - `D(<reg>)` = val en `@(D+<reg>)`
 - Base `<reg>` + desplaçament D.
 - Ex: `movl 8(%ebp), %edx`
 - `[edx = *(ebp+8)]`
- Trampa: Solament 1 operand pot estar en memòria.
 - `movl (%eax), (%ebx) -> ERROR!`
 - `movl a, b -> ERROR!`

@	Val	(ecx=0x00000002)
0	0x97	<code>movb -2(%ecx), %al</code>
1	0xAF	<code>al=0x97 ('a')</code>
2	0x00\	<code>movw (%ecx), %ax</code>
3	0xFF/	<code>ax=0xFF00</code>
4	0x00\	<code>movl 2(%ecx), %eax</code>
5	0x01	<code>eax=0x03020100</code>
6	0x02	
7	0x03/	

“Punters” en ASM

ASM	C	Descripció
\$1	1	Número 1
1	&1 (!)	Valor en la posició de memòria 1
i	i	Valor de la variable i
\$i	&i	Posició de memòria on està i
%eax	eax	Valor guardat en el registre
(%eax)	*eax	Valor guardat en la posició de memòria indicada pel registre

[H3] Modes d'adreçament 3

- 3. Memòria, Indexat: D(Rb,Ri,Fe)
L'operand és a l'@ de memòria
 $D+Rb+Ri*S$

- D: Desplaçament: Constant o variable.
- Rb: Registre base: Qualsevol registre.
- Ri: Registre índex: Qualsevol registre menys %esp.
- S: Scale factor: 1, 2, o 4 (b, w, o l).

- Si un d'ells no apareix, per defecte, D=0, Rb=0, Ri=0 i Fe=1.

```
movl 4(%ebp,%ebx), %eax
```

Copia @[4+%ebp+%ebx] a %eax

```
movl tab(%ebp,%ebx,2), %eax
```

Copia @[tab+%ebp+%ebx*2] a %eax

```
movl (%eax,%ebx), %edx
```

Copia @[%eax+%ebx] a %edx

El meu primer programa en I32

```
t5_p01_add.s:
# int a=2, b=3, r;
# r = a + b;
#===[Execute]=====
# $ gcc -o p01_sum p01_sum.s -g
# $ ./p01_sum
# $ echo $?
# 5
.data      # initialized
a: .long 2 # int a = 2;
b: .long 3 # int b = 3;
.bss      # uninitialized
.comm r,4,4 # int r;
```

```
.text      # code segment
.global main # For the OS
main: # main() {
    movl a, %eax # a -> eax
    addl b, %eax # b+eax -> eax
    movl %eax, r # eax -> r
    # LINUX EXIT
    #movl $0, %ebx # Return 0
    movl r, %ebx # Ret r (%bl)
    movl $1, %eax
    int $0x80
```

Instruccions 1: Transferència de dades

- `mov[b|w|l] op1, op2`
 - Copia byte, word o long de l'op1 a l'op2
 - Ex: `movl var, %ebx`
- `movs[bw|bl|wl] op1, op2`
 - Copia l'op1 a l'op2 estenent el seu signe de byte a word o long, i de word a long (conversió de tipus)
 - Ex: `movl $-1, %al movsbl %al, %ebx`
 - Perquè `-1 = 0xFF`, i volem que `%ebx` valgui `-1 (0xFFFFFFFF)` i no `0x000000FF (+255)`
 - `movz` enlloc de `movs` fa “zero extension” enlloc de “sign extension”.
- `push` i `pop`. Les veurem més endavant quan estudiem la pila i com fer crides a funcions.

Instruccions 2: Operacions Aritmètiques

Instrucció	Operació
add[b w l] op1, op2	# op2 = op2 + op1
sub[b w l] op1, op2	# op2 = op2 - op1
cmp[b w l] op1, op2	# op2 - op1 (op2 no pot ser immediat!)
inc[b w l] op1	# op1++
dec[b w l] op1	# op1--
neg[b w l] op1	# op1 = -op1
imul[b w l] op1	# %ax = %al * op1 (b) # %dx:%ax = %ax * op1 (w) # %edx:%eax = %eax * op1 (l)
imul[b w l] op1, op2	# op2 = op1 * op2 (op2 registre)
imul[b w l] op1, op2, op3	# op3 = op1 * op2 (op1 immediat, op2 reg/mem, op3 reg)

Ex: El meu segon programa en I32

```
t5_p02_inc.s
# int i=0, j=3, r;
# i++; j--; j = -j;
# r = i - j;
.data      # initialized
i: .long 0 # int i = 0;
j: .long 3 # int j = 3;
.bss      # uninitialized
.comm r,4,4# int r;
.text     # code segment
.global  main
```

```
main:      # main() {
    incl i    # i++
    decl j    # j--
    negl j    # j = -j
    movl i, %eax # i-> eax
    subl j, %eax # i-j -> eax
    movl %eax, r # i-j -> r
    # LINUX EXIT
    movl r, %ebx # Return r
    movl $1, %eax
    int $0x80
```

[H4] El meu tercer programa en I32

```
t5_p03_imul.s:
# #define N = 10
# int i=2, j=3, k=6;
# r = (i+j) * ( k+(-2)) + N;
N = 10 # define N 10
.data # initialized
i: .long 2 # int i = 2;
j: .long 3 # int j = 3;
k: .long 4 # int k = 4;
.bss # uninitialized
.comm r,4,4 # int r;
.text # code segment
.global main
main: # main() {
```

```
    movl i, %edx
    addl j, %edx
    movl %edx, %eax
    movl k, %edx
    addl $-2, %edx
    imul %edx, %eax
    addl $N, %eax
    movl %eax, r

    movl r, %ebx # Return r
    movl $1, %eax
    int $0x80
```

Instruccions 3: Control de flux

Instrucció	Comportament	Flags
cmp op1, op2	Abans de salts condicionals (op2 - op1)	Seteja els flags ZF, SF i OF
jmp etiq	Salta a etiq	
je etiq	Salta si op2==op1	ZF = 1
jne etiq	Salta si op2!=op1	ZF = 0
jg etiq	Salta si op2>op1	ZF = 0 i SF = OF
jge etiq	Salta si op2>=op1	SF = OF
jl etiq	Salta si op2<op1	SF != OF
jle etiq	Salta si op2<=op1	ZF = 1 o SF != 0F
call etiq	Crida a funció	

Ex: Com fer "if"s en ASM

```
t5_if.s
# int a=3, b=3, r;
# if (a >= b) r=1; else r=0;
.data      # initialized
a: .long 3 # int a = 3;
b: .long 3 # int b = 3;
.bss      # uninitialized
.comm r,4,4 # int r;

.text # code segment
.global main
main: # main() {
```

```
    movl a, %eax
    cmpl b, %eax # if (a >= b)
    j1 else      # {
    movl $1, r   # r=1;
    jmp endif   # }
else:         # else {
    movl $0, r   # r=0;
endif:       # }

    # LINUX EXIT
    movl r, %ebx # Return r
    movl $1, %eax
    int $0x80
```

Ex: Com fer “do_loop” en ASM

```
t5_do_loop.s
# int f=1, n=3, i=1;
# // f -> %eax, i -> %ecx
# do {f=f*i;i++;}while(i<=n);
# retornar f; // f <- n
factorial
.data
n: .long 3
.text
.global main
main:
                                movl $1, %eax # f=1;
                                movl $1, %ecx # i=1;
do_loop:                       # do {
                                imull %ecx, %eax # f*=i;
                                incl %ecx      # i++;
                                cmpl n, %ecx #} while(i<n);
                                jle do_loop

                                movl %eax, %ebx
                                movl $1, %eax
                                int $0x80
```

Ex: Com fer "loop" en ASM

```
t5_loop.s
# int f=1, n=3, i;
# i=1; while(i<=n) {f=f*i;i++;}
# retornar f;
# // f <- n factorial
.data # initialized
f: .long 1 # int f = 1;
n: .long 3 # int n = 3;

.text # code segment
.global main
main: # main() {
    movl f, %eax
    movl $1, %ecx # i=1;
loop: # while
    cmpl n, %ecx # (i<=n) {
    jg end_loop
    imull %ecx, %eax # f=f*i;
# Op2 en imul ha de ser registre!
    incl %ecx # i++;
    jmp loop
end_loop: # }
    movl %eax, %ebx # Ret r
    movl $1, %eax
    int $0x80
```

[H5] Ex: while (a && b) en ASM

```
t5_loop_and.s
# int n=1, i=0;
# while (n<100 && i<64) {
# n=n*2; i++;} retornar n;
.data      # initialized
n: .long 1 # int n = 1;
.text     # code segment
.global main
Main:
    movl n, %eax
    movl $0, %ecx
```

```
loop: #((%eax<100)&&(%ecx<64))
    cmpl $100, %eax
    jge end_loop    # %eax>=100
    cmpl $64, %ecx
    jge end_loop    # %ecx>=64
    imull $2, %eax # Op2 reg!
    incl %ecx
    jmp loop
end_loop:
    movl %eax, %ebx
    movl $1, %eax
    int $0x80
```

Ex: while (a || b) en ASM

```
t5_loop_or.s
# int n=7; m=1;
# while (n<100||m<100) {
# n=n*2; m=m*3;} ret n;
.data      # initialized
n: .long 7 # int n = 7;
m: .long 1 # int m = 1;
.text      # code segment
.global main
main:
    movl n, %eax
    movl m, %ebx
    # while (%eax<100||%ebx<100)
```

```
loop:
    cmpl $100, %eax
    j1 body_loop # %eax<100
    cmpl $100, %ebx
    jge end_loop # %ebx>=100
body_loop: # cuerpo_bucle
    imull $2, %eax # Op2 reg!
    imull $3, %ebx # Op2 reg!
    jmp loop
end_loop:
    movl %eax, %ebx
    movl $1, %eax
    int $0x80
```

[H6] Ex: bucles niuats en ASM

```
t5_loop_loop.s
# n=0;
# for (i=1;i<5;i++)
#   for (j=i;j<5;j++)
#     n++; ret n;
.text # code segment
.global main
main: # main() {
    movl $0, %eax
    movl $1, %esi # %esi=1
loop_esi:
    cmpl $5, %esi
    jge end_for_esi # %esi>=5
    movl %esi, %edi # %edi=%esi
```

```
loop_edi:
    cmpl $5, %edi
    jge end_for_edi # %edi>=5
    incl %eax
    incl %edi # %edi++
    jmp loop_edi
end_loop_edi:
    incl %esi # %esi++
    jmp loop_esi
end_loop_esi:
    movl %eax, %ebx
    movl $1, %eax
    int $0x80
```

Estructura d'un programa en ASM

```
# Definició de constants
N = 20      # decimal
X = 0x4A    # hexadecimal
B = 0b010011 # binari
C = 'J'     # caràcter
.data      # initialized
ii: .long 1 # int ii = 1;
ss: .word 2 # short ss = 2;
cc: .byte 3 # char cc = 3;
s1: .ascii "Hola\n" # Chars
s2: .asciz "Hola\n" # Chars+\0
.bss # uninitialized
.global nom_var # variable global
#(visible des de fitxers externs)
```

```
# .comm nom_var, tamany, alineació
.comm i, 4, 4 # int i;
.comm s, 2, 2 # short s;
.comm c, 1, 1 # char c;

.text # Secció de codi
.global main # main visible pel SO
main:
...
# Finalitzar el programa en Linux
movl $0, %ebx # Ret %bl al SO
movl $1, %eax
# $1 = funció sys_exit del SO
int $0x80 # Executa la interrup
```

Problemes

- Fer un programa complert que faci el que se'ns demana al problema 6.
- Transformar el programa perquè calculi el factorial d'un número.
- Dubtes?